



อนุสิทธิบัตร

อาศัยอำนาจตามความในพระราชบัญญัติสิทธิบัตร พ.ศ. 2522
แก้ไขเพิ่มเติมโดยพระราชบัญญัติสิทธิบัตร (ฉบับที่ 3) พ.ศ. 2542
อธิบดีกรมทรัพย์สินทางปัญญาออกอนุสิทธิบัตรฉบับนี้ให้แก่

มหาวิทยาลัยธรรมศาสตร์

สำหรับการประดิษฐ์ตามรายละเอียดการประดิษฐ์ ข้อถือสิทธิ และรูปเขียน (ถ้ามี)
ที่ปรากฏในอนุสิทธิบัตรนี้

เลขที่คำขอ 1703002080
ขอรับอนุสิทธิบัตร 18 ตุลาคม 2560
ประดิษฐ์ รองศาสตราจารย์วินรินทร์ วัฒนกุล
แสดงถึงการประดิษฐ์ เครื่องผสมพลังงานไฟฟ้าแบบอนุกรมด้วยเซลล์แสงอาทิตย์

ให้ผู้ทรงอนุสิทธิบัตรและหน้าที่ตามกฎหมายว่าด้วยสิทธิบัตรทุกประการ

ออกให้ ณ วันที่ 21 เดือน กุมภาพันธ์ พ.ศ. 2563
หมดอายุ ณ วันที่ 17 เดือน ตุลาคม พ.ศ. 2566



(ลงชื่อ).....



นายดิเรก บุญแท้
รองอธิบดีกรมทรัพย์สินทางปัญญา ปฏิบัติราชการแทน
อธิบดีกรมทรัพย์สินทางปัญญา
ผู้ออกอนุสิทธิบัตร

พนักงานเจ้าหน้าที่

- หมายเหตุ
1. ผู้ทรงอนุสิทธิบัตรต้องชำระค่าธรรมเนียมรายปีเริ่มแต่ปีที่ 5 ของอายุสิทธิบัตร มิฉะนั้น อนุสิทธิบัตรจะสิ้นอายุ
 2. ผู้ทรงอนุสิทธิบัตรจะขอชำระค่าธรรมเนียมรายปีล่วงหน้าโดยชำระทั้งหมดในคราวเดียวก็ได้
 3. ภายใน 90 วันก่อนวันสิ้นอายุอนุสิทธิบัตร ผู้ทรงอนุสิทธิบัตรมีสิทธิขอต่ออายุอนุสิทธิบัตรได้ 2 ครั้ง มีกำหนดคราวละ 2 ปี โดยยื่นคำขอต่ออายุ ต่อพนักงานเจ้าหน้าที่
 4. การอนุญาตให้ใช้สิทธิตามอนุสิทธิบัตรและการโอนอนุสิทธิบัตรต้องทำเป็นหนังสือและจดทะเบียนต่อพนักงานเจ้าหน้าที่

รายละเอียดการประดิษฐ์

ชื่อที่แสดงถึงการประดิษฐ์

เครื่องผลิตพลังงานไฟฟ้าแบบอนุกรมด้วยเซลล์แสงอาทิตย์

สาขาวิทยาการที่เกี่ยวข้องกับการประดิษฐ์

5 สาขาวิศวกรรมไฟฟ้ากำลังและสาขาพลังงานทดแทน ที่เกี่ยวข้องกับเครื่องผลิตพลังงานไฟฟ้าแบบอนุกรมด้วยเซลล์แสงอาทิตย์

การประดิษฐ์นี้เป็นการปรับปรุงพัฒนา เครื่องผลิตพลังงานไฟฟ้าแบบอนุกรมด้วยเซลล์แสงอาทิตย์ ทำหน้าที่ผลิตพลังงานแบบอนุกรมสามารถแก้ปัญหาคุณภาพแรงดันไฟฟ้า เช่น แรงดันตก (Voltage sag) แรงดันขาดหาย (Voltage interruption) ในช่วงสั้นและช่วงยาว อีกทั้งสามารถลดอัตราการ
10 การใช้พลังงานไฟฟ้าลดลงได้ 50 เปอร์เซ็นต์ ได้ในช่วงสภาวะไฟฟ้าปกติตลอด 24 ชั่วโมง ซึ่งเหมาะสมกับโหลดที่มีอุปกรณ์อิเล็กทรอนิกส์ควบคุม โหลดภายในสำนักงาน หรือโหลดภายในบ้านอาศัยลักษณะการใช้งานต้องต่อวงจรร่วมกับไฟฟ้าภายในบ้าน 1 เฟส (50 Hz) โดยขนาดกำลังไฟฟ้าขึ้นอยู่กับขนาดพิกัดแผงโซลาร์เซลล์ (PV) ขนาดกำลังอินเวอร์เตอร์ (Inverter) และขนาดพิกัดแบตเตอรี่แอมแปร์ชั่วโมง (Ah) ซึ่ง
15 การประดิษฐ์นี้ ให้กำลังไฟเอาต์พุต 500 โวลต์แอมแปร์ (VA) แรงดันไฟอินพุตที่กำหนด 230 โวลต์ (V) ความถี่แรงดันไฟอินพุต 50/60 เฮิร์ตซ์ (Hz) ซึ่งจัดอยู่ในสาขาวิศวกรรมไฟฟ้า

ภูมิหลังของศิลปะหรือวิทยาการที่เกี่ยวข้อง

ก่อนหน้านี้มีลักษณะการประดิษฐ์ที่ใช้งาน เรียกว่าเครื่องอินเวอร์เตอร์แบบเชื่อมต่อสายส่งการไฟฟ้า (Grid connected Inverter) ใช้สำหรับแปลงไฟฟ้าจากแผงโซลาร์เซลล์ (PV) โดยตรงให้เป็นไฟฟ้ากระแสสลับและส่งเข้าสายส่งไฟฟ้า ใช้งานได้ทันทีที่ลักษณะการทำงานของอินเวอร์เตอร์ (Inverter) เป็น
20 อุปกรณ์การแปลงไฟฟ้าจากไฟฟ้ากระแสตรงเป็นไฟฟ้ากระแสสลับแบบนี้จะต้องใช้แรงดันอ้างอิงจากไฟฟ้ากระแสสลับแบบนี้เรียกว่าการต่อระบบพลังงานแบบขนาน (Parallel) แต่ระบบดังกล่าวที่มีจำหน่ายอยู่ทั่วไปตามท้องตลาดยังไม่สามารถแก้ปัญหาด้านแรงดันตก (Voltage Sag) แรงดันขาดหาย (Voltage Interruption) ซึ่งหากเกิดเหตุดังกล่าวจะทำให้อุปกรณ์เครื่องไฟฟ้าเกิดความเสียหายอันใหญ่หลวง ดังนั้นผู้คิดค้นจึงประดิษฐ์เครื่องผลิตพลังงานไฟฟ้าแบบอนุกรมด้วยเซลล์แสงอาทิตย์ต่อวงจรร่วมกับไฟฟ้า
25 ภายในบ้าน 1 เฟส ต่อความถี่ 50 เฮิร์ตซ์ (Hz) สำหรับโหลดที่จำเป็นต้องการให้มีแรงดันไฟฟ้าให้คงที่เพื่อแก้ปัญหาคุณภาพแรงดันไฟฟ้า เช่น แรงดันตก (Voltage Sag) แรงดันขาดหาย (Voltage Interruption) ในช่วงสั้นและช่วงยาว อีกทั้งสามารถลดอัตราการใช้พลังงานไฟฟ้าลดลงได้ 50 เปอร์เซ็นต์ ได้ในช่วงสภาวะไฟฟ้าปกติตลอด 24 ชั่วโมง ซึ่งเหมาะสมกับโหลดที่มีอุปกรณ์อิเล็กทรอนิกส์ควบคุม โหลดภายในสำนักงาน หรือโหลดภายในบ้านอาศัย อาศัย จึงเป็นเหตุผลของการประดิษฐ์นี้

ลักษณะและความมุ่งหมายของการประดิษฐ์

ความมุ่งหมายของการประดิษฐ์นี้ก็เพื่อจัดให้ระบบให้ลดค่าใช้จ่ายได้ 50 เปอร์เซ็นต์ และแก้ปัญหาคุณภาพแรงดันไฟฟ้า เช่น แรงดันตก (Voltage Sag) แรงดันขาดหาย (Voltage Interruption) ลักษณะเหตุเกิดจากแหล่งจ่ายไฟฟ้าต้นทาง เช่น แรงดันไฟฟ้าตก แรงดันขาดหาย เมื่อเกิดเหตุดังกล่าว
35 วงจรอิเล็กทรอนิกส์จะส่งสัญญาณไปยังชุดวงจรควบคุมอินเวอร์เตอร์เพื่อควบคุมและชดเชยแรงดันตกแรงดันขาดหาย และในสภาวะปกติของการใช้งานตลอด 24 ชั่วโมง การประดิษฐ์นี้สามารถลดค่าใช้จ่าย

ด้านพลังงานได้ 50 เปอร์เซ็นต์ เนื่องจากใช้พลังงานจากเซลล์แสงอาทิตย์แบบลำพัง (PV Stand-alone) และระบบที่ออกแบบนี้จำเป็นต้องใช้แบตเตอรี่เนื่องจากจำเป็นต้องกักเก็บพลังงานสำรองโดยมีวงจรอัดประจุแบตเตอรี่แบบอัตโนมัติที่มีประสิทธิภาพ เพื่อต้องการให้แบตเตอรี่มีอายุการใช้งานที่ยาวนานขึ้น

- เครื่องผลิตพลังงานไฟฟ้าแบบอนุกรมด้วยเซลล์แสงอาทิตย์ ประกอบด้วย ระบบหลักจำนวน 4
- 5 ระบบหลักใหญ่ ประกอบด้วย ระบบแผงโซลาเซลล์ (1) โดยมีจำนวนแผง 5 แผงโซลาเซลล์โดยแต่ละแผง (PV Panel) ต้องมีขนาดแรงดัน 25 โวลต์ (V) ต่อขนาดกระแสไม่น้อยกว่า 2 แอมแปร์ (A) ถูกเชื่อมต่อเข้ากับระบบภาคระบบวงจรอิเล็กทรอนิกส์เป็นระบบวงจรอัดประจุแบตเตอรี่ (2) โดยถูกเชื่อมต่อเข้ากับระบบแบตเตอรี่ (3) จำนวน 10 ลูก ระบบแบตเตอรี่สำรอง (Energy Storage Battery) ชนิดกรดตะกั่ว แบบปิดมิดชิด SL7520 (Sealed Lead Acid Maintenance Free), 12 โวลต์ (V)/30 โวลต์แอมแปร์เฮาส์ (Ah)
- 10 และต่อเข้ากับระบบวงจรแปลงกระแสอินเวอร์เตอร์ (Inverter) (4) ให้กำลังไฟทางออกเอาต์พุต 500 โวลต์แอมแปร์ แรงดันไฟอินพุต 230 โวลต์ (V) ความถี่แรงดันไฟอินพุต 50/60 เฮิร์ตซ์ (Hz)

คำอธิบายรูปเขียนโดยย่อ

- รูปที่ 1 แสดงระบบวงจรเมนหลักรวมทางไฟฟ้า (Main Electrical Diagram) ของเครื่องผลิตพลังงานแบบอนุกรมด้วยเซลล์แสงอาทิตย์ให้กำลังไฟเอาต์พุต 500 โวลต์แอมแปร์ (VA) แรงดันไฟอินพุตที่
- 15 กำหนด 230 โวลต์ (V) ความถี่แรงดันไฟอินพุต 50/60 เฮิร์ตซ์ (Hz)

รูปที่ 2 แสดงถึงบล็อกไดอะแกรมการ (Block Diagram) ของเครื่องผลิตพลังงานแบบอนุกรม

รูปที่ 3 แสดงรายละเอียดระบบวงจรแปลงกระแสด้วยอินเวอร์เตอร์แบบพุชพูล (Push Pull Inverter) ถูกต่อเชื่อมระบบหม้อแปลงแบบอนุกรมและหม้อแปลงลดทอนแรงดันต้นทาง

- รูปที่ 4 แสดงวงจรระบบผลิตไฟฟ้าด้วยเซลล์แสงอาทิตย์ (Photovoltaic PV cell) และระบบ
- 20 วงจรอัดประจุแบตเตอรี่ (Charger Battery)

รูปที่ 5 แสดงรายละเอียดวงจรควบคุมแบบเฟสล็อกลูป (Phase lock loop, PLL) และวงจรแปลงสัญญาณดิจิทัลเป็นสัญญาณอนาล็อก (Digital to Analog)

รูปที่ 6 แสดงรายละเอียดวงจรควบคุมเดลต้าซิกมามอดูเลชัน (Delta Sigma Modulation) และวงจรขับกระแสขับกระแสเกตมอสเฟส (Gate drives circuit)

- 25 การเปิดเผยการประดิษฐ์โดยสมบูรณ์

ตามรูปที่ 1 ถึง 6 แสดงถึง เครื่องผลิตพลังงานไฟฟ้าแบบอนุกรมด้วยเซลล์แสงอาทิตย์ ประกอบด้วย ระบบหลักจำนวน 4 ระบบหลักใหญ่ ประกอบด้วย ระบบแผงโซลาเซลล์ (1) โดยมีจำนวนแผง 5 แผงโซลาเซลล์โดยแต่ละแผง (PV Panel) ต้องมีขนาดแรงดัน 25 โวลต์ (V) ต่อขนาดกระแสไม่น้อยกว่า 2 แอมแปร์ (A) ถูกเชื่อมต่อเข้ากับระบบภาคระบบวงจรอิเล็กทรอนิกส์เป็นระบบวงจรอัดประจุ

30 แบตเตอรี่ (2) โดยถูกเชื่อมต่อเข้ากับระบบแบตเตอรี่ (3) จำนวน 10 ลูก ระบบแบตเตอรี่สำรอง (Energy Storage Battery) ชนิดกรดตะกั่ว แบบปิดมิดชิด SL7520 (Sealed Lead Acid Maintenance Free), 12 โวลต์ (V)/30 โวลต์แอมแปร์เฮาส์ (Ah) และต่อเข้ากับระบบวงจรแปลงกระแสอินเวอร์เตอร์ (Inverter) (4) ให้กำลังไฟทางออกเอาต์พุต 500 โวลต์แอมแปร์ แรงดันไฟอินพุต 230 โวลต์ (V) ความถี่แรงดันไฟอินพุต 50/60 เฮิร์ตซ์ (Hz) มีลักษณะพิเศษคือ

- 35 ระบบวงจรอัดประจุแบตเตอรี่ (2) ประกอบด้วยวงจรภายใน คือ

วงจรถัดประจุแบตเตอรี่ (2.1) ทำหน้าที่ อดประจุแบตเตอรี่อย่างสม่ำเสมอของกระแสอดประจุ แบตเตอรี่ โดยขาเข้ารับกระแสทางออกของระบบผลิตไฟฟ้าด้วยเซลล์แสงอาทิตย์ การออกแบบด้วยการ กำหนดให้ใช้ไอซี (IC) เบอร์ LM 311 จำนวน 4 ตัว โดยอุปกรณ์ออปแอมป์ 2 ตัวแรก ทำหน้าที่ เปรียบเทียบผลต่างระหว่างระดับสัญญาณอ้างอิงขนาดระดับ 1 โวลต์ (Volt) ถูกเปรียบเทียบกับสัญญาณ

5 กระแสทางเข้าของการอัดประจุแบตเตอรี่ (Current feedback) สัญญาณทางออกที่ได้จากผลการ เปรียบเทียบถูกป้อนให้กับอุปกรณ์ออปแอมป์จำนวน 2 ตัว เปรียบเทียบกับระบบวงจรถูกกำเนิดคลื่น สามเหลี่ยม โดยคลื่นสัญญาณสามเหลี่ยมทำให้สัญญาณทางออกที่ผลิตได้เป็นคลื่นสัญญาณพีดับบลิวเอ็ม (PWM) และสัญญาณถูกต่อเชื่อมกับ ไอซี (IC) เบอร์ 74HC04N, 74LS07N เพื่อให้เป็นสัญญาณพี

10 ดับบลิวเอ็มทางออกที่ 1 (PWM-1) และสัญญาณพีดับบลิวเอ็มทางออกที่ 2 (PWM-2) จากนั้นสัญญาณพี ดับบลิวเอ็ม (PWM) ดังกล่าวถูกขับกระแสให้กับอุปกรณ์สวิตช์ด้วยความถี่โดยใช้เพาเวอร์มอสเฟสจำนวน 2 ตัวโดยตัวที่ 1 ควบคุมแบบบัค (Buck Converter) และตัวที่ 2 ควบคุมแบบบูส (Boots Converter)

วงจรถูกกำเนิดคลื่นสามเหลี่ยม วงจรถูกออกแบบด้วยการกำหนดให้ใช้ ไอซี (IC) เบอร์ L 8038 ทำหน้าที่ กำหนดการสวิตช์สัญญาณกระแสด้วยความถี่ 10 กิโลเฮิร์ตซ์ (KHz) สัญญาณคลื่นสามเหลี่ยม และสัญญาณกระแสอดประจุแบตเตอรี่นำมาเปรียบเทียบเพื่อควบคุมการทำงานของเพาเวอร์มอสเฟส จำนวน

15 2 ตัว ได้แก่ สัญญาณพีดับบลิวเอ็ม ด้วยดิวิตีไซเคิลของไอซีตัวที่ 1 (PWM-1) ทำหน้าที่กำจัดกระแสอด ประจุให้มีค่าต่ำโดยควบคุมแรงดันให้มีค่าต่ำและสัญญาณพีดับบลิวเอ็ม ด้วยดิวิตีไซเคิลของไอซีตัวที่ 2 (PWM-2) ทำหน้าที่เพิ่มกระแสอดประจุให้มีค่าอย่างเหมาะสม และ

ระบบวงจรถัดกระแสอินเวอร์เตอร์ (Inverter) (4) ประกอบด้วย วงจรภายใน คือ

ภาควงจรถัดจับสัญญาณไขว้จุดศูนย์ (Zero crossing) (4.1) ทำหน้าที่ ตรวจจับสัญญาณไฟฟ้า

20 กระแสสลับทางเข้าเพื่อหาจุดเริ่มต้น ณ มุมศูนย์ของสัญญาณไขว้ ถูกออกแบบด้วยการกำหนดให้ใช้ ไอซี (IC) เบอร์ LF 412 หรือ LF 357 และวงจรถัดเฟสล็อก (PLL) ถูกออกแบบด้วยการกำหนดให้ใช้ ไอซี (IC) เบอร์ HD14046B สัญญาณทางออกที่ได้จากวงจรถัดเฟสล็อก (PLL) จะถูกเชื่อมต่อกับวงจรถัดรหัส (4.2)

ภาควงจรถัดรหัส (4.2) ทำหน้าที่ ถอดรหัสสัญญาณอนาล็อกเป็นสัญญาณดิจิตอลแบบนับ

25 เลขฐานสอง (0000-1111) การออกแบบด้วยการกำหนดให้ใช้ ไอซี (IC) เบอร์ 74HC163 โดยสัญญาณ ทางออกเป็นสัญญาณดิจิตอลถูกเชื่อมต่อเข้ากับวงจรข้อมูลอีพริ้อม(4.3)

ภาคระบบวงจรถัดข้อมูลอีพริ้อม (EPROM (Table sine)) (4.3) ทำหน้าที่ รับข้อมูลจากสัญญาณ

ดิจิตอลของภาควงจรถัดรหัส (4.2) และส่งสัญญาณดิจิตอลออกในรูปแบบเสมือนของสัญญาณไขว้ (Q0-Q7) โดยถูกออกแบบด้วยการกำหนดให้ใช้ ไอซี (IC) เบอร์ AT 27C25 จากนั้นสัญญาณดิจิตอลถูก

30 เชื่อมต่อเข้ากับระบบวงจรถัดแปลงเป็นสัญญาณอนาล็อก(D/A) (4.4)

ภาควงจรถัดแปลงเป็นสัญญาณอนาล็อก (D/A) (4.4) ทำหน้าที่ แปลงสัญญาณดิจิตอล

ออกเป็นสัญญาณอนาล็อกสัญญาณไขว้ โดยมีความสัมพันธ์กับระบบวงจรถัดรหัส (4.2) ที่ใช้ไอซี 74HC163 และระบบวงจรถัดข้อมูลอีพริ้อม (EPROM (Table sine)) (4.3) ที่ใช้ไอซี AT 27C25 ดังนั้น

35 สัญญาณทางออกถูกเชื่อมต่อเข้ากับ ไอซี (IC) เบอร์ AD 7524 ที่เรียกว่า ระบบวงจรถัดแปลงสัญญาณ ดิจิตอลออกเป็นสัญญาณอนาล็อกสัญญาณไขว้ สัญญาณทางออกของไอซี (IC) เบอร์ AD 7524 ถูก

เชื่อมต่อกับออฟแอมป์เบอร์ ไอซี 412 จำนวน 2 ตัวแรก ทำหน้าที่ขยายสัญญาณให้มีระดับขนาดโตขึ้น
อย่างเหมาะสม ต่อจากนั้นสัญญาณถูกเชื่อมต่อเข้ากับวงจรผสมสัญญาณ (4.5)

ระบบภาควงจรผสมสัญญาณสองสัญญาณ (4.5) ทำหน้าที่ ผสมสัญญาณเพื่อหาผลต่างของการ
เปลี่ยนแปลงสัญญาณแรงดัน (Error) ซึ่งประกอบด้วยตรวจจับสัญญาณแรงดันผิดพลาดประกอบด้วย
5 แรงดันตก แรงดันเกิน ไฟดับ แรงดันผันทาง (Vs) (Line) และคลื่นสัญญาณไซน์อ้างอิงให้มีเฟสตรงกับ
สัญญาณไซน์ของการไฟฟ้า (Vss) ถูกออกแบบด้วยการกำหนดให้ใช้ ไอซี (IC) เบอร์ LF 412 สัญญาณ
ทางออกที่ได้จะถูกเชื่อมเข้ากับระบบภาควงจรเดลต้าซิกมามอดูเลชัน (Delta Sigma Modulation)
(4.6)

ภาควงจรเดลต้าซิกมามอดูเลชัน (Delta Sigma Modulation) (4.6) ทำหน้าที่ ทำหน้าที่รับ
10 สัญญาณผลต่างของสัญญาณแรงดันที่ต้องการแก้ปัญหาได้แก่ แรงดันไฟตก และไฟดับ เพื่อมอดูเลชัน
สัญญาณพีดับบลิวเอ็ม(PWM) ถูกออกแบบด้วยการกำหนดให้ใช้ ไอซี (IC) เบอร์ LF 412 สัญญาณ
ทางออกที่ได้จะถูกเชื่อมเข้ากับวงจรสลับเฟสและหน่วยเวลา (td) (4.7)

ภาควงจรสลับเฟสและหน่วยเวลา (td) (4.7) ทำหน้าที่ รับสัญญาณเข้าเป็นสัญญาณการมอดู
15 เลชันพีดับบลิวเอ็ม(PWM) และระบบภาควงจรนี้ถูกกำหนดให้สัญญาณทางออกเป็นสองสัญญาณ
ทางออกที่มีผลต่างสลับเปลี่ยนตรงข้าม (Out of Phase) ซึ่งสัญญาณดังกล่าวถูกกำหนดให้หน่วยเวลาซึ่ง
กันและกัน ดังนั้นการออกแบบกำหนดให้ใช้ค่าความต้านทาน 1 กิโลโอห์ม, 2.2 กิโลโอห์ม ไดโอด (Diode)
คาปาซิเตอร์ 182 ไมโครฟารัด (uF) และ IC เบอร์ 74HC04N, 74HC132, 74LS07N สัญญาณทางออกที่
ได้จะถูกเชื่อมเข้ากับภาควงจรขับเคลื่อนเพาเวอร์มอสเฟส (4.8)

ภาควงจรขับเคลื่อนเพาเวอร์มอสเฟส (4.8) ทำหน้าที่ รับสัญญาณการมอดูเลชันเอสพี
20 ดับบลิวเอ็ม (SPWM) ((G1,E1) และ (G2,E2)) ถูกออกแบบด้วยการกำหนดให้ใช้ ไอซี (IC) เบอร์ TLP 250
สัญญาณทางออกที่ได้จะถูกเชื่อมเข้ากับภาควงจรกำลังอินเวอร์เตอร์แบบพุชพูล (Push Pull) ทำหน้าที่
ขับเคลื่อนโดยใช้เพาเวอร์มอสเฟสจำนวน 2 ตัว และวงจรฟิลเตอร์ (LC-Filter) ถูกต่อวงจรเข้ากับทางออก
ของหม้อแปลงอนุกรมลดทอนแรงดันชดเชย (Vinj) สัญญาณทางออกที่ได้จะถูกเชื่อมเข้ากับภาควงจร
หม้อแปลงลดทอนแรงดันผันทาง (Vss)

ภาควงจรหม้อแปลงลดทอนแรงดันผันทาง (Vss) ทำหน้าที่ ลดแรงดันขาเข้าโดยมีอัตราส่วน
25 เรโซหม้อแปลง (a=230/115 โวลต์ (A)) ขนาด 250 โวลต์แอมแปร์ (VA) และ หม้อแปลงอนุกรมลดทอน
แรงดันชดเชย (Vinj) ทำหน้าที่ รับสัญญาณขับเคลื่อนจากอินเวอร์เตอร์ของภาควงจรกำลังอินเวอร์เตอร์
แบบพุชพูล (Push Pull) ชดเชยแรงดันผันทางที่เปลี่ยนแปลง (Voltage Sag) และแรงดันขาดหาย
(Voltage Interruption) โดยมีอัตราส่วนเรโซ (a=230/115 โวลต์ (A)) ขนาด 250 โวลต์แอมแปร์ (VA)

โดยอธิบายแยกตามรูปเขียนได้ดังนี้

ตามรูปที่ 1 ส่วนประกอบหลักของระบบวงจรเครื่องผสมพลังงานแบบอนุกรมด้วยเซลล์
แสงอาทิตย์ เครื่องประติษฐ์นี้ให้กำลังไฟทางออกเอาต์พุต 500 โวลต์แอมแปร์ แรงดันไฟอินพุต 230 โวลต์
ความถี่แรงดันไฟอินพุต 50/60 เฮิร์ตซ์ (Hz) ตามการประติษฐ์นี้ ประกอบด้วยระบบหลักจำนวน 4 ระบบ
หลักใหญ่ ประกอบด้วย ระบบแผงโซลาเซลล์ (1) โดยมีจำนวนแผง 5 แผงโซลาเซลล์โดยแต่ละแผง (PV
35 Panel) ต้องมีขนาดแรงดัน 25 โวลต์ (V) ต่อขนาดกระแสไม่น้อยกว่า 2 แอมแปร์ (A) ถูกเชื่อมต่อเข้ากับ

ระบบภาควงจรอิเล็กทรอนิกส์เป็นระบบวงจรถัดประจุแบตเตอรี่ (2) โดยถูกเชื่อมต่อเข้ากับระบบ แบตเตอรี่ (3) จำนวน 10 ลูก ระบบแบตเตอรี่สำรอง (Energy Storage Battery) ชนิดกรดตะกั่ว แบบปิด มิตริต SL7520 (Sealed Lead Acid Maintenance Free), 12 โวลต์ (V)/30 โวลต์แอมแปร์เฮาส์ (Ah) และต่อเข้ากับระบบวงจรถัดประจุอินเวอร์เตอร์ (Inverter) (4) ให้กำลังไฟทางออกเอาต์พุต 500
 5 โวลต์แอมแปร์ แรงดันไฟอินพุต 230 โวลต์ (V) ความถี่แรงดันไฟอินพุต 50/60 เฮิรตซ์ (Hz) โดยมีระบบ วงจรภายในตามรูปที่ 4 ซึ่งมีไว้สำหรับเป็นแหล่งพลังงานสะสมให้กับเครื่องผสมพลังงานหรือเรียกว่าบัส กระจายแรงดัน (Bus DC-Link) และ กลุ่มชุดควบคุมกลาง เรียกว่าชุดระบบควบคุมดีวีอาร์ (DVR) โดยมีระบบ วงจรภายในตามรูปที่ 2 รูปที่ 3 รูปที่ 5 รูปที่ 6 ซึ่งทำหน้าที่แปลงกระแสไฟตรงเป็นไฟสลับซึ่งสามารถ ควบคุมแรงดันและเฟสที่มีทิศทางเหมือนกับแรงดันและเฟสของแหล่งจ่ายต้นทาง (Vss) อีกทั้งสามารถ
 10 ควบคุมแรงดันไฟตกและไฟดับ ซึ่งสามารถอธิบายรายละเอียดของการประดิษฐ์ในส่วนของการคุ้มครอง ตามรูปที่ 2 ถึงรูปที่ 6 ดังรายละเอียดต่อไปนี้

รูปที่ 2 แสดงถึงบล็อกไดอะแกรมการทำงานของเครื่องผสมพลังงานแบบอนุกรม ประกอบด้วย หม้อแปลงลดทอน แรงดันต้นทาง (Vss) มีอัตราส่วนหม้อแปลง ($a = 230 / 115V$) ขนาด 250 วีเอ (VA) และ หม้อแปลงอนุกรมลดทอนแรงดันขดเขย (Vinj) มีอัตราส่วน ($a=230 / 115V$) ขนาด 250 วีเอ (VA)
 15 และ วงจรเฟสล็อกกลูป (PLL) ทำหน้าที่ตรวจสอบล็อกเฟสของสัญญาณไซน์ที่ตรวจจับสัญญาณไฟฟ้า ทางเข้าเพื่อส่งข้อมูลให้กับระบบวงจรถอนสัญญาณ (Encoder) สำหรับกำหนดสัญญาณตำแหน่งของ ข้อมูลที่เรียกว่าภาควงจรกำเนิดสัญญาณไซน์ (Data EPROM Sine) ทำหน้าที่เป็นข้อมูลดิจิทัลที่เก็บไว้ใน หน่วยความจำที่สามารถแสดงเป็นการกำเนิดสัญญาณไซน์ได้ด้วย วงจรแปลงสัญญาณดิจิทัลเป็น สัญญาณอนาล็อก (D/A) (4.4) โดยสัญญาณที่กำเนิดจะมีเฟสเหมือนกับสัญญาณไฟฟ้าทางเข้า (AC line)
 20 และถูกส่งต่อให้กับวงจรถ่ายแปลงสัญญาณ ทำหน้าที่เปรียบเทียบสัญญาณเพื่อหาผลต่างของการ เปลี่ยนแปลงสัญญาณแรงดัน (Error) ซึ่งประกอบด้วยตรวจจับสัญญาณแรงดัน ผิดพร้อม ประกอบด้วย แรงดันตก แรงดันขาดหายหรือ ไฟดับ ดังนั้นสัญญาณที่ได้จะถูกส่งให้กับ ภาควงจรเดลดต้าซิกมามอดูเลชัน (Delta Sigma Modulation) (4.6) ซึ่งทำหน้าที่รับสัญญาณผลต่างของสัญญาณแรงดันที่ต้องการแก้ไข ปัญหาของสัญญาณไฟฟ้าทางเข้า (AC line) ได้แก่ แรงดันไฟตก และไฟดับ เพื่อให้วงจรมอดูเลชันทำ
 25 หน้าที่ผลิตสัญญาณเอสพีดับบลิวเอ็ม (SPWM) สำหรับสั่งให้อินเวอร์เตอร์ทำงาน

รูปที่ 3 แสดงรายละเอียดระบบวงจรถัดประจุอินเวอร์เตอร์ (Inverter) (4) ถูกต่อเชื่อมกับ หม้อแปลงแบบอนุกรม ระบบวงจรถัดประจุอินเวอร์เตอร์ (Inverter) (4) ได้ประดิษฐ์โดยใช้เพาเวอร์ มอสเฟสจำนวน 2 ตัว เป็นอุปกรณ์สวิตซ์ซึ่งสัญญาณตามสัญญาณเอสพีดับบลิวเอ็ม (SPWM) และถูกต่อ
 30 เข้าวงจรถอนสัญญาณไซน์เรียกว่าวงจรถัดประจุ LC-Filter ถูกต่อวงจรเข้ากับทางออกของหม้อแปลง อนุกรมซึ่งเป็นแรงดันไฟขดเขย (Vinj) ที่มีเฟสเหมือนกับสัญญาณทางไฟเข้า (AC Line)

รูปที่ 4 แสดงวงจรรบบผลิตไฟฟ้าด้วยเซลล์แสงอาทิตย์และระบบวงจรถัดประจุแบตเตอรี่ (2) สำหรับระบบภาควงจรถัดประจุแบตเตอรี่แบบบัคและบูสคอนเวอร์เตอร์ (Buck Boost Converter Charger) มีไว้สำหรับควบคุมการอัดประจุแบตเตอรี่โดยให้ค่าแรงดันไฟตรงแบตเตอรี่คงที่ 115 โวลท์ ต่อเนื่อง การทำงานสามารถแบ่งออกได้ 2 ลักษณะ ประกอบด้วยเพาเวอร์มอสเฟส จำนวน 2 ตัว ทำงาน สลับกันหมายถึงการสวิตซ์ซึ่งของแต่ละตัวได้สัญญาณการกระตุ้นมาจากสัญญาณพีดับบลิวเอ็ม (PWM)
 35

ได้มาจากสัญญาณสามเหลี่ยมและสัญญาณกระแสอัดประจุแบบเตอรีนำมาเปรียบเทียบโดยใช้ไอซีทำ
หน้าที่ควบคุมสัญญาณดิวิตซ์ไซเคิล โดยไอซีตัวที่ 1 (PWM-1) ทำหน้าที่กำจัดกระแสอัดประจุให้มีค่าต่ำโดย
ควบคุมแรงดันให้มีค่าต่ำ ด้วยและโดยไอซีตัวที่ 2 (PWM-2) ทำหน้าที่เพิ่มกระแสอัดประจุให้มีค่าสูงโดย
ควบคุมแรงดันให้มีค่าสูง จะเห็นว่าการควบคุมการอัดประจุสามารถควบคุมกระแสได้คงที่ตามการ
เปลี่ยนแปลงของพลังงานแสงอาทิตย์และการเปลี่ยนแปลงตามการใช้งานของโหลด

5

รูปที่ 5 แสดงรายละเอียดวงจรควบคุมแบบเฟสล็อกกลูป (PLL) และวงจรแปลงสัญญาณดิจิทัล
เป็นสัญญาณอนาล็อกโดยเริ่มจากภาควงจรตรวจจับสัญญาณไขว้จุดศูนย์ (Zero Crossing) (4.1) ทำ
หน้าที่ตรวจจับสัญญาณจุดแรงดันศูนย์โวลท์วงจรจะทำงานผลิตสัญญาณตามจังหวะสัญญาณไฟสลับและ
วงจรเฟสล็อกกลูป (PLL) ทำหน้าที่ล็อกเฟสของสัญญาณที่ตรวจจับสัญญาณและแรงดันและเฟสที่ผลิตได้ให้
มีทิศทางเดียวกับแหล่งจ่ายต้นทาง ภาควงจรถอดรหัส (Decoder) (4.2) ทำหน้าที่ถอดรหัสข้อมูลเป็น
สัญญาณดิจิทัลเพื่อกำหนดตำแหน่งข้อมูลของหน่วยความจำ (Table Sine EPROM) และภาควงจร
แปลงสัญญาณดิจิทัลเป็นสัญญาณอนาล็อก (Digital /Analog) (4.4) ทำหน้าที่แปลงสัญญาณดิจิทัลเป็น
สัญญาณอนาล็อก

10

รูปที่ 6 แสดงรายละเอียดวงจรควบคุมเตลต้ามอดูเลชั่นและวงจรขับกระแสเกทมอสเฟส สำหรับ
ภาควงจรเตลต้าซิกมามอดูเลชั่น (4.6) ทำหน้าที่รับสัญญาณผลต่างของสัญญาณแรงดันที่ต้องการ
แก้ปัญหาได้แก่ แรงดันไฟตก และไฟดับ เพื่อมอดูเลชั่นสัญญาณพีดับบลิวเอ็ม (SPWM) ภาควงจรสลับ
เฟสและหน่วงเวลา (td) (4.7) ทำหน้าที่รับสัญญาณเข้าเป็นสัญญาณการมอดูเลชั่นพีดับบลิวเอ็ม (SPWM)
และระบบภาควงจรนี้ถูกกำหนดให้สัญญาณทางออกเป็นสองสัญญาณทางออกที่มีผลต่างสลับเปลี่ยนตรง
ข้าม (Out of Phase) ซึ่งสัญญาณดังกล่าวถูกกำหนดให้หน่วงเวลาซึ่งกันและกัน และภาควงจรขับกระแส
กระตุ้นเพาเวอร์มอสเฟส (4.8) ของสัญญาณการมอดูเลชั่นเอสพีดับบลิวเอ็ม (SPWM)

15

20

วิธีการในการประดิษฐ์ที่ดีที่สุด

ได้กล่าวไว้แล้วในหัวข้อการเปิดเผยการประดิษฐ์โดยสมบูรณ์



ข้อถ้อยสิทธิ

1. เครื่องผลิตพลังงานไฟฟ้าแบบอนุกรมด้วยเซลล์แสงอาทิตย์ ประกอบด้วยระบบหลักจำนวน 4 ระบบหลักใหญ่ ประกอบด้วย ระบบแผงโซลาเซลล์ (1) โดยมีจำนวนแผง 5 แผงโซลาเซลล์โดยแต่ละแผง (PV Panel) ต้องมีขนาดแรงดัน 25 โวลต์ (V) ต่อขนาดกระแสไม่น้อยกว่า 2 แอมแปร์ (A) ถูก
5 เชื่อมต่อเข้ากับระบบภาคระบบวงจรอิเล็กทรอนิกส์เป็นระบบวงจรอัตโนมัติ (2) โดยถูกเชื่อมต่อเข้ากับระบบแบตเตอรี่ (3) จำนวน 10 ลูก ระบบแบตเตอรี่สำรอง (Energy Storage Battery) ชนิดกรดตะกั่ว แบบปิดมิดชิด SL7520 (Sealed Lead Acid Maintenance Free), 12 โวลต์ (V)/30 โวลต์แอมแปร์เฮาส์ (Ah) และต่อเข้ากับระบบวงจรแปลงกระแสอินเวอร์เตอร์ (Inverter) (4) ให้กำลังไฟทางออกเอาต์พุต 500 โวลต์แอมแปร์ แรงดันไฟอินพุต 230 โวลต์ (V) ความถี่แรงดันไฟอินพุต 50/60
10 เฮิรตซ์ (Hz) มีลักษณะพิเศษคือ

ระบบวงจรอัตโนมัติ (2) ประกอบด้วยวงจรภายใน คือ

วงจรอัตโนมัติ (2.1) ทำหน้าที่ อัตโนมัติอย่างสม่ำเสมอของกระแสอัตโนมัติ แบตเตอรี่ โดยขาเข้ารับกระแสทางออกของระบบผลิตไฟฟ้าด้วยเซลล์แสงอาทิตย์ การออกแบบด้วยการกำหนดให้ใช้ไอซี (IC) เบอร์ LM 311 จำนวน 4 ตัว โดยอุปกรณ์ออปแอมป์ 2 ตัวแรก ทำหน้าที่
15 เปรียบเทียบผลต่างระหว่างระดับสัญญาณอ้างอิงขนาดระดับ 1 โวลต์ (Volt) ถูกเปรียบเทียบกับสัญญาณกระแสทางเข้าของการอัตโนมัติ (Current feedback) สัญญาณทางออกที่ได้จากผลการเปรียบเทียบถูกป้อนให้กับอุปกรณ์ออปแอมป์จำนวน 2 ตัว เปรียบเทียบกับระบบวงจรถูกกำเนิดคลื่นสามเหลี่ยม โดยคลื่นสัญญาณสามเหลี่ยมทำให้สัญญาณทางออกที่ผลิตได้เป็นคลื่นสัญญาณพีดับบลิวเอ็ม (PWM) และสัญญาณถูกต่อเชื่อมกับ ไอซี (IC) เบอร์ 74HC04N, 74LS07N เพื่อให้เป็นสัญญาณพีดับบลิวเอ็มทางออกที่ 1 (PWM-1) และสัญญาณพีดับบลิวเอ็มทางออกที่ 2 (PWM-2) จากนั้นสัญญาณพีดับบลิวเอ็ม (PWM) ดังกล่าวถูกขับกระแสให้กับอุปกรณ์สวิตช์ด้วยความถี่โดยใช้เพาเวอร์มอสเฟสจำนวน 2 ตัวโดยตัวที่ 1 ควบคุมแบบบัค (Buck Converter) และตัวที่ 2 ควบคุมแบบบูส (Boots Converter)

วงจรถูกกำเนิดคลื่นสามเหลี่ยม วงจรถูกออกแบบด้วยการกำหนดให้ใช้ ไอซี (IC) เบอร์ L 8038 ทำหน้าที่ กำหนดการสวิตช์สัญญาณกระแสด้วยความถี่ 10 กิโลเฮิรตซ์ (KHz) สัญญาณคลื่นสามเหลี่ยมและ
25 สัญญาณกระแสอัตโนมัตินำมาเปรียบเทียบเพื่อควบคุมการทำงานของเพาเวอร์มอสเฟส จำนวน 2 ตัว ได้แก่ สัญญาณพีดับบลิวเอ็ม ด้วยดิวิตีไซเคิลของไอซีตัวที่ 1 (PWM-1) ทำหน้าที่กำจัดกระแสอัตโนมัติให้มีค่าต่ำโดยควบคุมแรงดันให้มีค่าต่ำและสัญญาณพีดับบลิวเอ็ม ด้วยดิวิตีไซเคิลของไอซีตัวที่ 2 (PWM-2) ทำหน้าที่เพิ่มกระแสอัตโนมัติให้มีค่าอย่างเหมาะสม และ

ระบบวงจรแปลงกระแสอินเวอร์เตอร์ (Inverter) (4) ประกอบด้วย วงจรภายใน คือ

30 ภาควงจรตรวจจับสัญญาณไขว้จุดศูนย์ (Zero crossing) (4.1) ทำหน้าที่ ตรวจจับสัญญาณไฟฟ้ากระแสสลับทางเข้าเพื่อหาจุดเริ่มต้น ณ มุมศูนย์ของสัญญาณไซน์ ถูกออกแบบด้วยการกำหนดให้ใช้ ไอซี (IC) เบอร์ LF 412 หรือ LF 357 และวงจรเฟสล็อกกลูบ (PLL) ถูกออกแบบด้วยการกำหนดให้ใช้ ไอซี (IC) เบอร์ HD14046B สัญญาณทางออกที่ได้จากวงจรถวลล็อกกลูบ (PLL) จะถูกเชื่อมต่อกับวงจรถอดรหัส (4.2)

ภาควงจรถอดรหัส (4.2) ทำหน้าที่ ถอดรหัสสัญญาณอนาล็อกเป็นสัญญาณดิจิทัลแบบนับเลขฐานสอง (0000-1111) การออกแบบด้วยการกำหนดให้ใช้ ไอซี (IC) เบอร์ 74HC163 โดยสัญญาณทางออกเป็นสัญญาณดิจิทัลถูกเชื่อมต่อเข้ากับวงจรข้อมูลอีพริ้อม (4.3)

5 ภาคระบบวงจรข้อมูลอีพริ้อม (EPROM (Table sine)) (4.3) ทำหน้าที่ รับข้อมูลจากสัญญาณดิจิทัลของภาควงจรถอดรหัส (4.2) และส่งสัญญาณดิจิทัลออกในรูปแบบเสมือนของสัญญาณไซน์ (Q0-Q7) โดยถูกออกแบบด้วยการกำหนดให้ใช้ ไอซี (IC) เบอร์ AT 27C25 จากนั้นสัญญาณดิจิทัลถูกเชื่อมต่อเข้ากับระบบวงจรดิจิทัลแปลงเป็นสัญญาณอนาล็อก(D/A) (4.4)

10 ภาควงจรดิจิทัลแปลงเป็นสัญญาณอนาล็อก (D/A) (4.4) ทำหน้าที่ แปลงสัญญาณดิจิทัลออกเป็นสัญญาณอนาล็อกสัญญาณไซน์ โดยมีความสัมพันธ์กับระบบวงจรถอดรหัส(4.2)ที่ใช้ไอซี 74HC163 และระบบวงจรข้อมูลอีพริ้อม (EPROM (Table sine))(4.3) ที่ใช้ไอซี AT 27C25 ดังนั้นสัญญาณทางออกถูกเชื่อมต่อเข้ากับ ไอซี (IC) เบอร์ AD 7524 ที่เรียกว่า ระบบวงจรแปลงสัญญาณดิจิทัลออกเป็นสัญญาณอนาล็อกสัญญาณไซน์ สัญญาณทางออกของไอซี (IC) เบอร์ AD 7524 ถูกเชื่อมต่อเข้ากับออฟแอมป์เบอร์ ไอซี 412 จำนวน 2 ตัวแรก ทำหน้าที่ขยายสัญญาณให้มีระดับขนาดโตขึ้นอย่างเหมาะสม ต่อจากนั้นสัญญาณถูกเชื่อมต่อเข้ากับวงจรผสมสัญญาณ (4.5)

15 ระบบภาควงจรผสมสัญญาณสองสัญญาณ (4.5) ทำหน้าที่ ผสมสัญญาณเพื่อหาผลต่างของการเปลี่ยนแปลงสัญญาณแรงดัน (Error) ซึ่งประกอบด้วยตรวจจับสัญญาณแรงดันผิดพ้องประกอบด้วยแรงดันตก แรงดันเกิน ไฟดับ แรงดันต้านทาง (Vs) (Line) และคลื่นสัญญาณไซน์อ้างอิงให้มีเฟสตรงกับสัญญาณไซน์ของการไฟฟ้า (Vss) ถูกออกแบบด้วยการกำหนดให้ใช้ ไอซี (IC) เบอร์ LF 412 สัญญาณทางออกที่ได้จะถูกเชื่อมต่อเข้ากับระบบภาควงจรเดลต้าซิกมามอดูเลชัน (Delta Sigma Modulation) (4.6)

20 ภาควงจรเดลต้าซิกมามอดูเลชัน (Delta Sigma Modulation) (4.6) ทำหน้าที่ ทำหน้าที่รับสัญญาณผลต่างของสัญญาณแรงดันที่ต้องการแก้ปัญหาได้แก่ แรงดันไฟตก และไฟดับ เพื่อมอดูเลชันสัญญาณพีดับบลิวเอ็ม(PWM) ถูกออกแบบด้วยการกำหนดให้ใช้ไอซี (IC) เบอร์ LF 412 สัญญาณทางออกที่ได้จะถูกเชื่อมต่อเข้ากับวงจรสลับเฟสและหน่วงเวลา (td) (4.7)

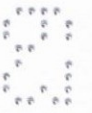
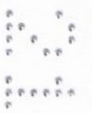
25 ภาควงจรสลับเฟสและหน่วงเวลา (td) (4.7) ทำหน้าที่ รับสัญญาณเข้าเป็นสัญญาณการมอดูเลชันพีดับบลิวเอ็ม(PWM) และระบบภาควงจรนี้ถูกกำหนดให้สัญญาณทางออกเป็นสองสัญญาณทางออกที่มีผลต่างสลับเปลี่ยนตรงข้าม (Out of Phase) ซึ่งสัญญาณดังกล่าวถูกกำหนดให้หน่วงเวลาซึ่งกันและกัน ดังนั้นการออกแบบกำหนดให้ใช้ค่าความต้านทาน 1 กิโลโอห์ม, 2.2 กิโลโอห์ม ไดโอด (Diode) คาปาซิเตอร์ 182 ไมโครฟารัด (uF) และ IC เบอร์ 74HC04N, 74HC132, 74LS07N สัญญาณทางออกที่

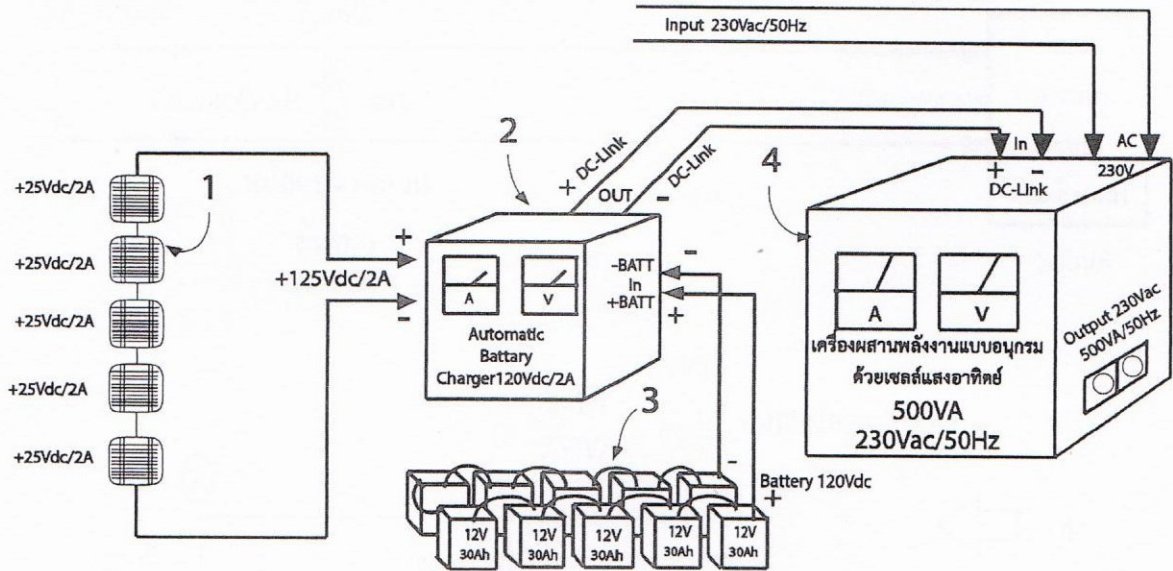
30 ได้จะถูกเชื่อมต่อเข้ากับภาควงจรขับกระแสกระตุ้นเพาเวอร์มอสเฟส (4.8) ภาควงจรขับกระแสกระตุ้นเพาเวอร์มอสเฟส (4.8) ทำหน้าที่ รับสัญญาณการมอดูเลชันเอสพีดับบลิวเอ็ม (SPWM) ((G1,E1) และ (G2,E2)) ถูกออกแบบด้วยการกำหนดให้ใช้ไอซี (IC) เบอร์ TLP 250 สัญญาณทางออกที่ได้จะถูกเชื่อมต่อเข้ากับภาควงจรกำลังอินเวอร์เตอร์แบบพุชพูล (Push Pull) ทำหน้าที่ ขับกระแสโดยใช้เพาเวอร์มอสเฟสจำนวน 2 ตัว และวงจรฟิลเตอร์ (LC-Filter) ถูกต่อวงจรเข้ากับทางออก

ของหม้อแปลงอนุกรมลดทอนแรงดันชดเชย (Vinj) สัญญาณทางออกที่ได้จะถูกเชื่อมเข้ากับภาควงจรหม้อแปลงลดทอนแรงดันต้นทาง (Vss)

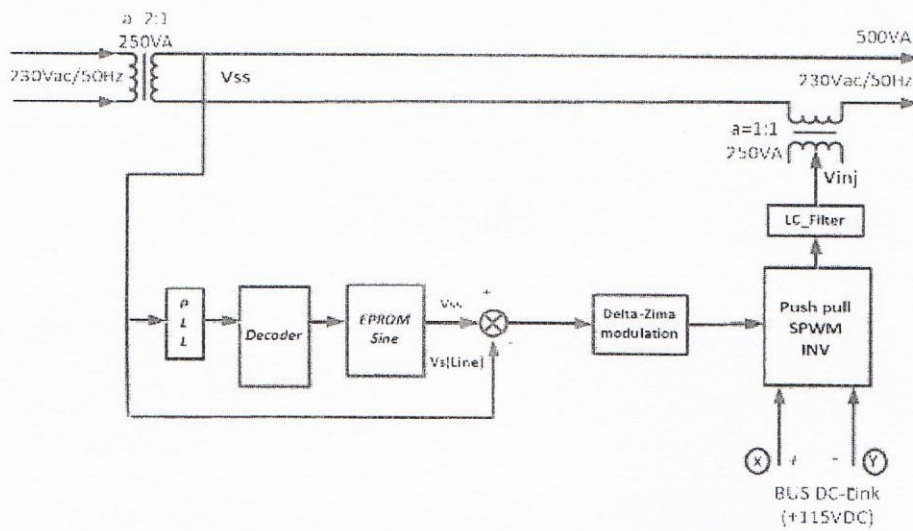
5 ภาควงจรหม้อแปลงลดทอนแรงดันต้นทาง (Vss) ทำหน้าที่ลดแรงดันขาเข้าโดยมีอัตราส่วนเรโซหม้อแปลง ($a=230/115$ โวลต์ (A)) ขนาด 250 โวลต์แอมแปร์ (VA) และ หม้อแปลงอนุกรมลดทอนแรงดันชดเชย (Vinj) ทำหน้าที่ รับสัญญาณขับกระแสจากอินเวอร์เตอร์ของภาควงจรกำลังอินเวอร์เตอร์แบบพุชพูล (Push Pull) ชดเชยแรงดันต้นทางที่เปลี่ยนแปลง (Voltage Sag) และแรงดันขาดหาย (Voltage Interruption) โดยมีอัตราส่วนเรโซ ($a=230/115$ โวลต์ (A)) ขนาด 250 โวลต์แอมแปร์ (VA)

2. เครื่องผลิตพลังงานแบบอนุกรมด้วยเซลล์แสงอาทิตย์ ตามข้อถือสิทธิ 1 เป็นชุดโมเดลบรรจุในกล่อง

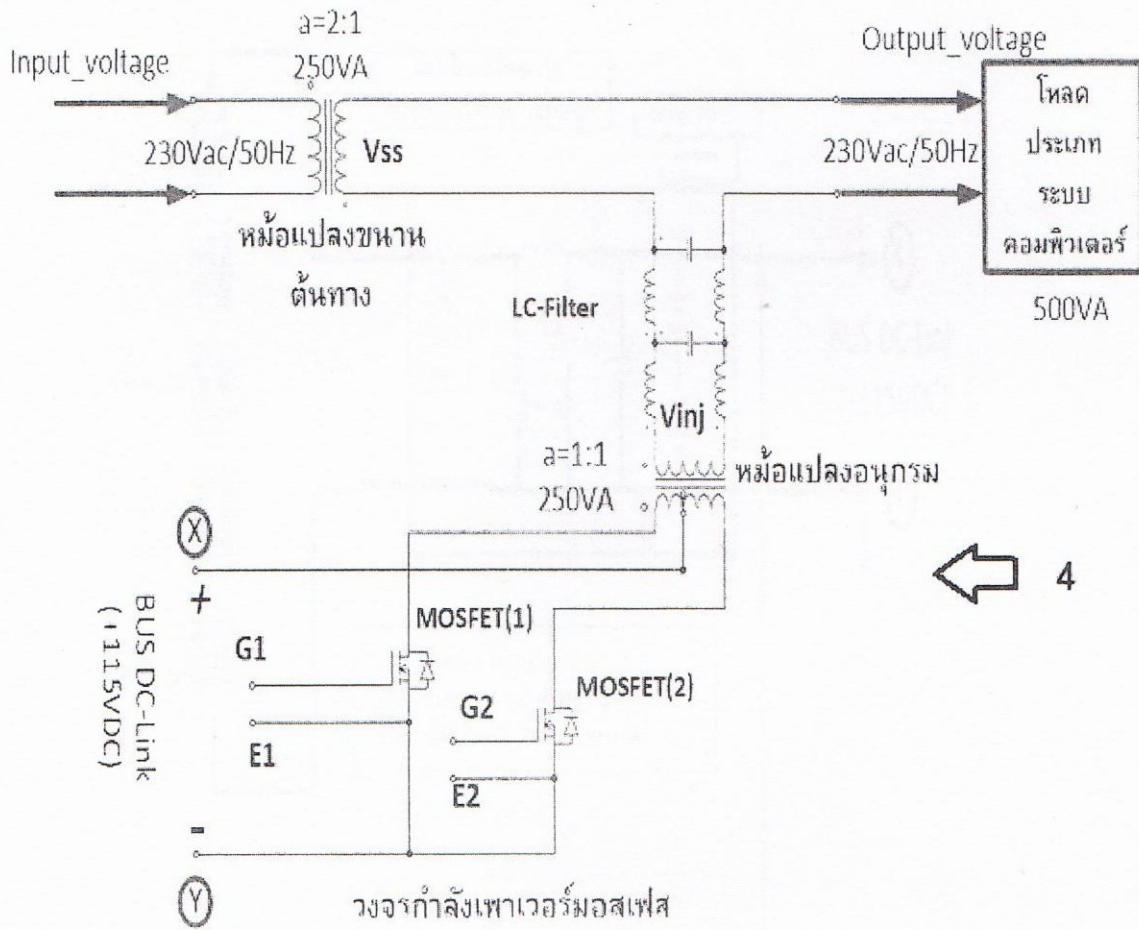




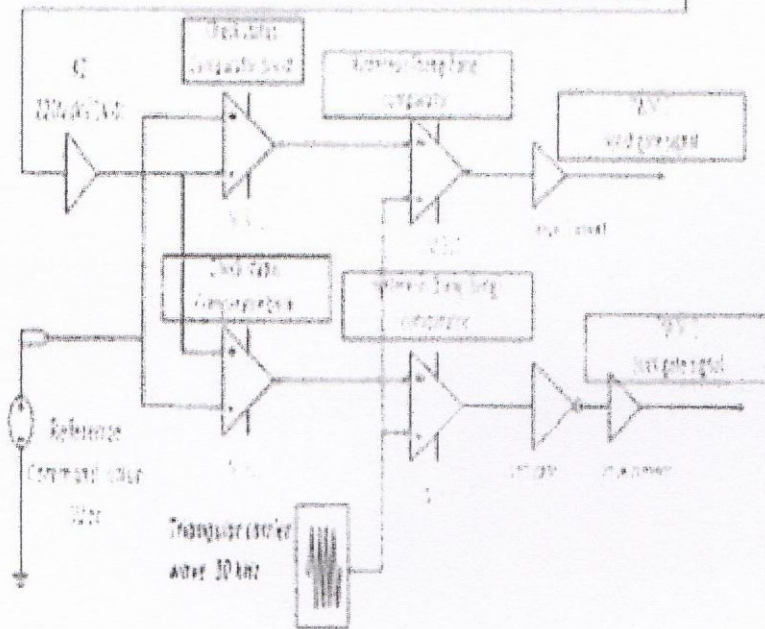
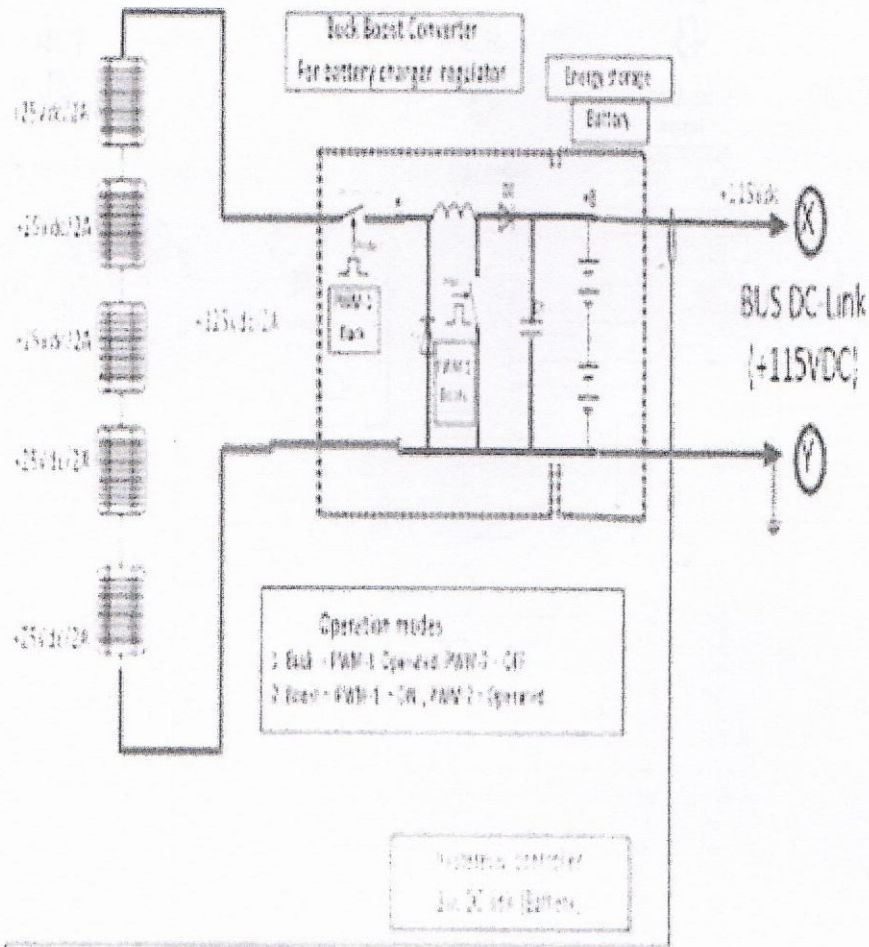
รูปที่ 1



รูปที่ 2

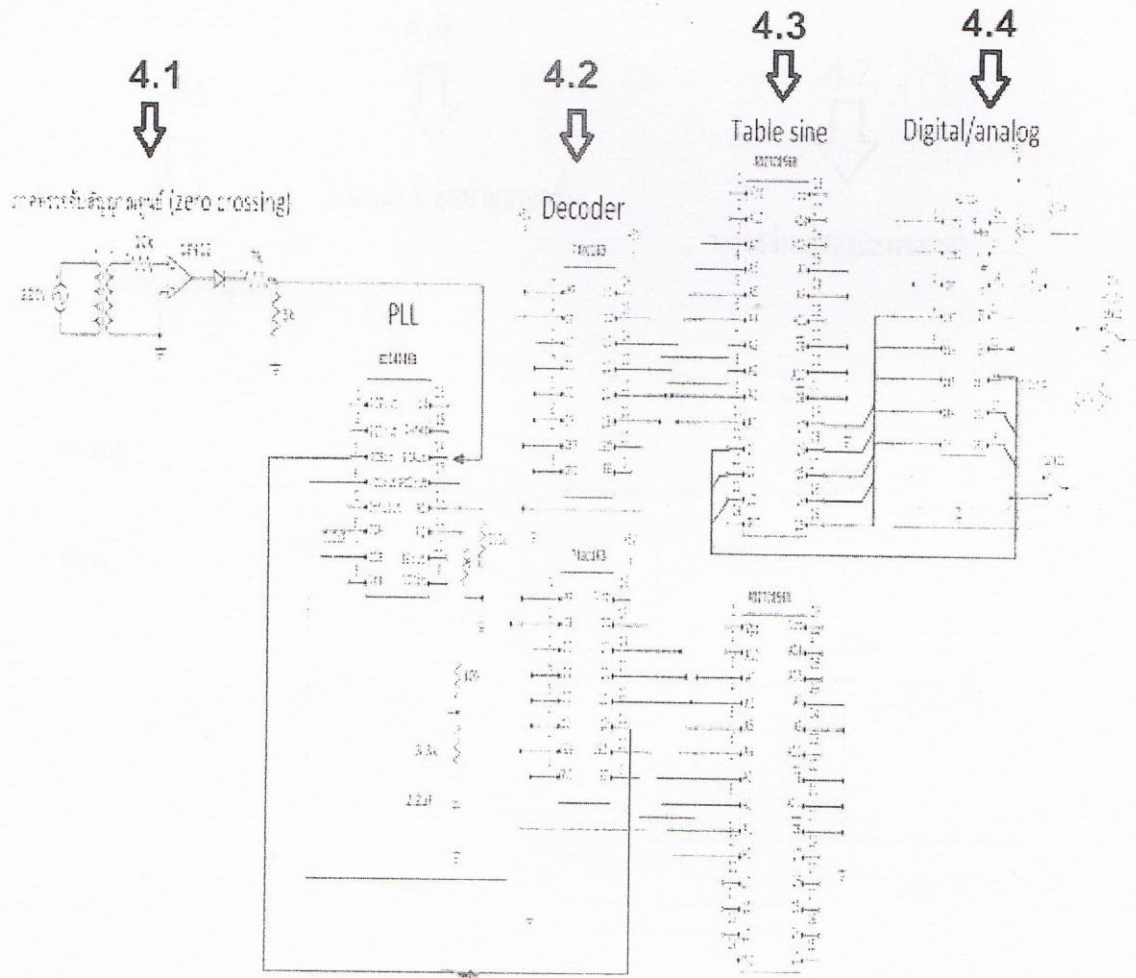


รูปที่ 3



← 2.1

รูปที่ 4



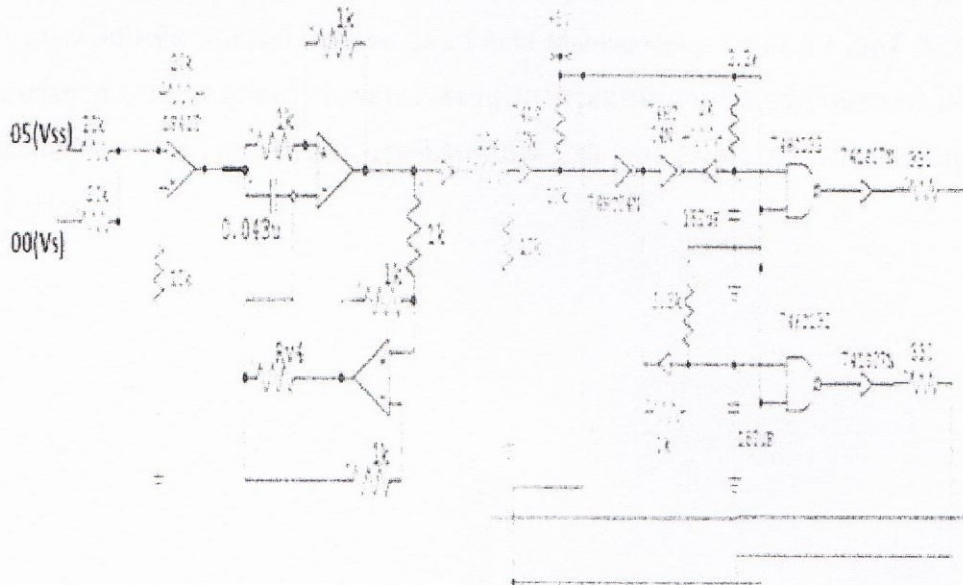
รูปที่ 5



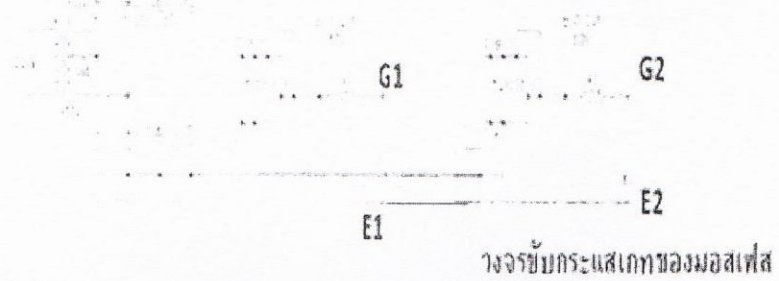
4.5
↓
วงจรผสมสัญญาณ

4.6
↓
วงจรเคลตซ์กีม่ามอดูเลชั่น

4.7
↓
วงจรสลับเฟสและท่วงเวลา



4.8 →



รูปที่ 6

500

2

2

2